

多项式优化：理论与实践

王杰 (中科院数学与系统科学研究院)

第十三届中国数学会计算机数学大会

2023 年 6 月 16 日

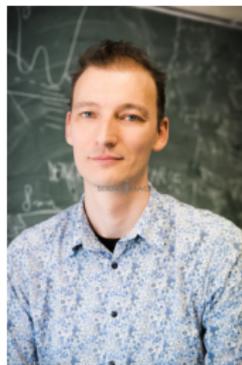


合作者

Jean B. Lasserre



Victor Magron



目录

- 1 多项式优化与 Moment-SOS 半定松弛分层
- 2 软件与数值实验
- 3 高效求解低秩 SDP

目录

- 1 多项式优化与 Moment-SOS 半定松弛分层
- 2 软件与数值实验
- 3 高效求解低秩 SDP

目录

- 1 多项式优化与 Moment-SOS 半定松弛分层
- 2 软件与数值实验
- 3 高效求解低秩 SDP

多项式优化

- 多项式优化问题:

$$f_{\min} := \begin{cases} \inf_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} & f(\mathbf{x}) \\ \text{s.t.} & g_i(\mathbf{x}) \geq 0, \quad i = 1, \dots, m \\ & h_j(\mathbf{x}) = 0, \quad j = 1, \dots, l \end{cases}$$

- 非凸, NP-难
- 运筹控制、量子信息、量子力学、神经网络、计算机视觉、电力系统、张量计算、计算复杂度、机器证明、信号处理、图形图像、程序验证

多项式优化

- 多项式优化问题:

$$f_{\min} := \begin{cases} \inf_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} & f(\mathbf{x}) \\ \text{s.t.} & g_i(\mathbf{x}) \geq 0, \quad i = 1, \dots, m \\ & h_j(\mathbf{x}) = 0, \quad j = 1, \dots, l \end{cases}$$

- 非凸, NP-难

- 运筹控制、量子信息、量子力学、神经网络、计算机视觉、电力系统、张量计算、计算复杂度、机器证明、信号处理、图形图像、程序验证

多项式优化

- 多项式优化问题:

$$f_{\min} := \begin{cases} \inf_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} & f(\mathbf{x}) \\ \text{s.t.} & g_i(\mathbf{x}) \geq 0, \quad i = 1, \dots, m \\ & h_j(\mathbf{x}) = 0, \quad j = 1, \dots, l \end{cases}$$

- 非凸, NP-难
- 运筹控制、量子信息、量子力学、神经网络、计算机视觉、电力系统、张量计算、计算复杂度、机器证明、信号处理、图形图像、程序验证

为什么研究多项式优化？

- 强大的建模能力与广泛应用：二次约束二次规划、二元优化问题、混合整数（非）线性规划等
- 与实代数几何紧密的内在联系：多项式的正性表示、凸代数几何
- 可求得全局最优值（解）：Moment-SOS 半定松弛分层
- 与理论计算机科学密切的联系：近似算法、计算复杂度理论

为什么研究多项式优化？

- 强大的建模能力与广泛应用：二次约束二次规划、二元优化问题、混合整数（非）线性规划等
- 与实代数几何紧密的内在联系：多项式的正性表示、凸代数几何
- 可求得全局最优值（解）：Moment-SOS 半定松弛分层
- 与理论计算机科学密切的联系：近似算法、计算复杂度理论

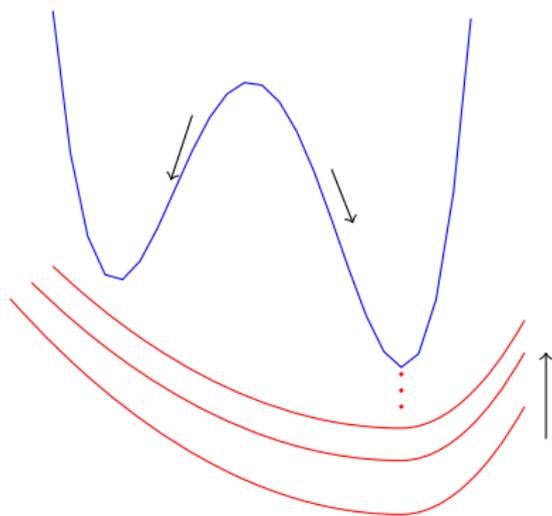
为什么研究多项式优化？

- 强大的建模能力与广泛应用：二次约束二次规划、二元优化问题、混合整数（非）线性规划等
- 与实代数几何紧密的内在联系：多项式的正性表示、凸代数几何
- 可求得全局最优值（解）：Moment-SOS 半定松弛分层
- 与理论计算机科学密切的联系：近似算法、计算复杂度理论

为什么研究多项式优化？

- 强大的建模能力与广泛应用：二次约束二次规划、二元优化问题、混合整数（非）线性规划等
- 与实代数几何紧密的内在联系：多项式的正性表示、凸代数几何
- 可求得全局最优值（解）：Moment-SOS 半定松弛分层
- 与理论计算机科学密切的联系：近似算法、计算复杂度理论

多项式优化的非凸性



例子 (moment 松弛)

$$\left\{ \begin{array}{l} \inf_{\mathbf{x}} \quad x_1^2 + x_1 x_2 + x_2^2 \\ \text{s.t.} \quad 1 - x_1^2 \geq 0, 1 - x_2^2 \geq 0 \end{array} \right. \iff \left\{ \begin{array}{l} \inf_{\mathbf{x}} \quad x_1^2 + x_1 x_2 + x_2^2 \\ \text{s.t.} \quad \begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_2 \\ x_1 & x_1^2 & x_1 x_2 \\ x_2 & x_1 x_2 & x_2^2 \end{bmatrix} = [1, x_1, x_2] \cdot [1, x_1, x_2]^T \succeq 0, \\ 1 - x_1^2 \geq 0, 1 - x_2^2 \geq 0 \end{array} \right.$$

$$\iff \left\{ \begin{array}{l} \inf_{\mathbf{y}} \quad y_{2,0} + y_{1,1} + y_{0,2} \\ \text{s.t.} \quad \begin{bmatrix} 1 & y_{1,0} & y_{0,1} \\ y_{1,0} & y_{2,0} & y_{1,1} \\ y_{0,1} & y_{1,1} & y_{0,2} \end{bmatrix} \succeq 0, \\ 1 - y_{2,0} \geq 0, 1 - y_{0,2} \geq 0, \\ \exists \mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 \text{ s.t. } \mathbf{y} = (x_1, x_2, x_1^2, x_1 x_2, x_2^2) \end{array} \right. \xrightarrow{\text{relax (Moment)}} \left\{ \begin{array}{l} \inf_{\mathbf{y}} \quad y_{2,0} + y_{1,1} + y_{0,2} \\ \text{s.t.} \quad \begin{bmatrix} 1 & y_{1,0} & y_{0,1} \\ y_{1,0} & y_{2,0} & y_{1,1} \\ y_{0,1} & y_{1,1} & y_{0,2} \end{bmatrix} \succeq 0, \\ 1 - y_{2,0} \geq 0, 1 - y_{0,2} \geq 0 \end{array} \right.$$

Moment 矩阵和局部化矩阵

- $\mathbb{N}_r^n := \{\boldsymbol{\beta} = (\beta_i) \in \mathbb{N}^n \mid \sum_{i=1}^n \beta_i \leq r\}$
- r 阶 moment 矩阵 $\mathbf{M}_r(\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := y_{\beta+\gamma}, \quad \forall \beta, \gamma \in \mathbb{N}_r^n$$

- 给定 $g = \sum_{\alpha} g_{\alpha} x^{\alpha}$, r 阶局部化矩阵 $\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := \sum_{\alpha} g_{\alpha} y_{\alpha+\beta+\gamma}, \quad \forall \beta, \gamma \in \mathbb{N}_r^n$$

- $\mathbf{x} = x$, $g = 1 - x^2$:

$$\mathbf{M}_2(\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x & x^2 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 & y_1 & y_2 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ y_2 & y_3 & y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}, \quad \mathbf{M}_1(g\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 - y_2 & y_1 - y_3 \\ y_1 - y_3 & y_2 - y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

Moment 矩阵和局部化矩阵

- $\mathbb{N}_r^n := \{\boldsymbol{\beta} = (\beta_i) \in \mathbb{N}^n \mid \sum_{i=1}^n \beta_i \leq r\}$
- r 阶 moment 矩阵 $\mathbf{M}_r(\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := y_{\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- 给定 $g = \sum_{\alpha} g_{\alpha} x^{\alpha}$, r 阶局部化矩阵 $\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := \sum_{\alpha} g_{\alpha} y_{\alpha+\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- $\mathbf{x} = x$, $g = 1 - x^2$:

$$\mathbf{M}_2(\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x & x^2 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 & y_1 & y_2 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ y_2 & y_3 & y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}, \quad \mathbf{M}_1(g\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 - y_2 & y_1 - y_3 \\ y_1 - y_3 & y_2 - y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

Moment 矩阵和局部化矩阵

- $\mathbb{N}_r^n := \{\boldsymbol{\beta} = (\beta_i) \in \mathbb{N}^n \mid \sum_{i=1}^n \beta_i \leq r\}$
- r 阶 moment 矩阵 $\mathbf{M}_r(\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := y_{\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- 给定 $g = \sum_{\alpha} g_{\alpha} \mathbf{x}^{\alpha}$, r 阶局部化矩阵 $\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := \sum_{\alpha} g_{\alpha} y_{\alpha+\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- $\mathbf{x} = x$, $g = 1 - x^2$:

$$\mathbf{M}_2(\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x & x^2 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 & y_1 & y_2 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ y_2 & y_3 & y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}, \quad \mathbf{M}_1(g\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 - y_2 & y_1 - y_3 \\ y_1 - y_3 & y_2 - y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

Moment 矩阵和局部化矩阵

- $\mathbb{N}_r^n := \{\boldsymbol{\beta} = (\beta_i) \in \mathbb{N}^n \mid \sum_{i=1}^n \beta_i \leq r\}$
- r 阶 moment 矩阵 $\mathbf{M}_r(\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := y_{\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- 给定 $g = \sum_{\alpha} g_{\alpha} \mathbf{x}^{\alpha}$, r 阶局部化矩阵 $\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})$:

$$[\mathbf{M}_r(g\mathbf{y})]_{\beta\gamma} := \sum_{\alpha} g_{\alpha} y_{\alpha+\beta+\gamma}, \quad \forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\gamma} \in \mathbb{N}_r^n$$

- $\mathbf{x} = x$, $g = 1 - x^2$:

$$\mathbf{M}_2(\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x & x^2 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \\ x^2 \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 & y_1 & y_2 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ y_2 & y_3 & y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}, \quad \mathbf{M}_1(g\mathbf{y}) = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & x \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ x \end{matrix} & \begin{bmatrix} y_0 - y_2 & y_1 - y_3 \\ y_1 - y_3 & y_2 - y_4 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

Moment 松弛

- Moment 松弛 (Lasserre 2001):

$$\theta_r := \begin{cases} \inf_{\mathbf{y}} & L_{\mathbf{y}}(f) \\ \text{s.t.} & \mathbf{M}_r(\mathbf{y}) \succeq 0, \\ & \mathbf{M}_{r-d_i}(\mathbf{g}_i \mathbf{y}) \succeq 0, \quad i = 1, \dots, m, \\ & \mathbf{M}_{r-d_j}(h_j \mathbf{y}) = 0, \quad j = 1, \dots, l, \\ & y_0 = 1. \end{cases}$$

例子 (SOS 松弛)

$$\begin{cases} \inf_{\mathbf{x}} & x_1^2 + x_1 x_2 + x_2^2 \\ \text{s.t.} & 1 - x_1^2 \geq 0, 1 - x_2^2 \geq 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \sup_{\lambda} & \lambda \\ \text{s.t.} & x_1^2 + x_1 x_2 + x_2^2 - \lambda \geq 0, \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 \text{ s.t. } (1 - x_1^2 \geq 0, 1 - x_2^2 \geq 0) \end{cases}$$

$$\stackrel{\text{relax}}{\implies} \text{(SOS)} \begin{cases} \sup_{\lambda} & \lambda \\ \text{s.t.} & x_1^2 + x_1 x_2 + x_2^2 - \lambda = \sigma_0 + \sigma_1(1 - x_1^2) + \sigma_2(1 - x_2^2), \\ & \sigma_0, \sigma_1, \sigma_2 \in \text{SOS} \end{cases}$$

基础半代数集上的正性

- $S = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid g_1 \geq 0, \dots, g_m \geq 0, h_1 = 0, \dots, h_l = 0\}$

定理 (Putinar's Positivstellensatz, 1993)

假设 $\mathcal{Q}(g, h)$ 满足 *Archimedean* 条件。若 f 在 S 上是严格正的, 则

$$f = \sigma_0 + \sigma_1 g_1 + \dots + \sigma_m g_m + \tau_1 h_1 + \dots + \tau_l h_l,$$

其中 $\sigma_0, \dots, \sigma_m$ 是 SOS 多项式, τ_1, \dots, τ_l 是多项式。

对偶 SOS 松弛

- 对偶 SOS 松弛 (Parrilo 2000 & Lasserre 2001):

$$\theta_r^* = \begin{cases} \sup_{\lambda, \sigma_j} & \lambda \\ \text{s.t.} & f - \lambda = \sigma_0 + \sum_{i=1}^m \sigma_i g_i + \sum_{j=1}^l \tau_j h_j, \\ & \sigma_0, \sigma_1, \dots, \sigma_m \in \Sigma(\mathbf{x}), \\ & \deg(\sigma_0) \leq 2r, \deg(\sigma_i g_i) \leq 2r, \deg(\tau_j h_j) \leq 2r. \end{cases}$$

Moment-SOS/Lasserre 半定松弛分层

$$\begin{array}{ccc} & f_{\min} & \\ & \swarrow & \searrow \\ & \vdots & \vdots \\ & \forall I & \forall I \\ \text{(moment 松弛)} & \theta_r \quad \text{“ = ”} & \theta_r^* \quad \text{(SOS 松弛)} \\ & \forall I & \forall I \\ & \vdots & \vdots \\ & \forall I & \forall I \\ \theta_{r_{\min}} & \text{“ = ”} & \theta_{r_{\min}}^* \end{array}$$

渐进收敛性与有限收敛性

- 假定 Archimedean 条件: 存在 $N > 0$ 使得 $N - \|\mathbf{x}\|^2 \in \mathcal{Q}(\mathbf{g}, \mathbf{h})$
 - $\theta_r \uparrow f_{\min}$ 和 $\theta_r^* \uparrow f_{\min}$ 当 $r \rightarrow \infty$ (Lassere, 2001)
 - 一般地有限收敛性成立 (Nie, 2014)

渐进收敛性与有限收敛性

- 假定 Archimedean 条件: 存在 $N > 0$ 使得 $N - \|\mathbf{x}\|^2 \in \mathcal{Q}(\mathbf{g}, \mathbf{h})$
 - ▶ $\theta_r \uparrow f_{\min}$ 和 $\theta_r^* \uparrow f_{\min}$ 当 $r \rightarrow \infty$ (Lassere, 2001)
 - ▶ 一般地有限收敛性成立 (Nie, 2014)

渐进收敛性与有限收敛性

- 假定 Archimedean 条件: 存在 $N > 0$ 使得 $N - \|\mathbf{x}\|^2 \in \mathcal{Q}(\mathbf{g}, \mathbf{h})$
 - $\theta_r \uparrow f_{\min}$ 和 $\theta_r^* \uparrow f_{\min}$ 当 $r \rightarrow \infty$ (Lassere, 2001)
 - 一般地有限收敛性成立 (Nie, 2014)

全局最优性条件

- Moment 松弛取到全局最优 ($\theta_r = f_{\min}$) 当下列条件之一满足:
 - ▶ 对某个 $r_{\min} \leq r' \leq r$, 有 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'-r_{\min}}(\mathbf{y}) = \text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$
 - ↪ 可提取 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$ 个全局最优解
 - ▶ $\text{rank } \mathbf{M}_{r_{\min}}(\mathbf{y}) = 1$
 - ↪ 可提取一个全局最优解

全局最优性条件

- Moment 松弛取到全局最优 ($\theta_r = f_{\min}$) 当下列条件之一满足:
 - ▶ 对某个 $r_{\min} \leq r' \leq r$, 有 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'-r_{\min}}(\mathbf{y}) = \text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$
 - ↪ 可提取 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$ 个全局最优解
 - ▶ $\text{rank } \mathbf{M}_{r_{\min}}(\mathbf{y}) = 1$
 - ↪ 可提取一个全局最优解

全局最优性条件

- Moment 松弛取到全局最优 ($\theta_r = f_{\min}$) 当下列条件之一满足:
 - ▶ 对某个 $r_{\min} \leq r' \leq r$, 有 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'-r_{\min}}(\mathbf{y}) = \text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$
 - ↪ 可提取 $\text{rank } \mathbf{M}_{r'}(\mathbf{y})$ 个全局最优解
 - ▶ $\text{rank } \mathbf{M}_{r_{\min}}(\mathbf{y}) = 1$
 - ↪ 可提取一个全局最优解

Moment-SOS 分层的理论研究

- **收敛速率**: 紧集、球面、单形、超立方体 (Klerk & Laurent)
- **近似度**: 一阶 \rightsquigarrow 最大割问题 ≈ 0.878 (Goemans & Williamson, 1995)
- **准确性**: 一阶、二阶 (秩 1 矩阵补全)、高阶 (Hua & Qu, 2021)
- **加强**: Lagrange 乘子的多项式表达 (Nie, 2019)

Moment-SOS 分层的计算瓶颈

- r 阶 SOS 松弛对应 SDP 问题的规模:

- ① PSD 矩阵大小: $\binom{n+r}{r}$

- ② 等式约束个数: $\binom{n+2r}{2r}$

- $r = 2, n < 30$ (MOSEK)

- 利用结构:

- 约化的单项式基

- 商环

- 对称性

- 稀疏性

Moment-SOS 分层的计算瓶颈

- r 阶 SOS 松弛对应 SDP 问题的规模:

- ① PSD 矩阵大小: $\binom{n+r}{r}$

- ② 等式约束个数: $\binom{n+2r}{2r}$

- $r = 2, n < 30$ (MOSEK)

- 利用结构:

- 约化的单项式基

- 商环

- 对称性

- 稀疏性

Moment-SOS 分层的计算瓶颈

- r 阶 SOS 松弛对应 SDP 问题的规模:

- ① PSD 矩阵大小: $\binom{n+r}{r}$

- ② 等式约束个数: $\binom{n+2r}{2r}$

- $r = 2, n < 30$ (MOSEK)

- 利用结构:

- 约化的单项式基

- 商环

- 对称性

- 稀疏性

变量 (correlative) 稀疏性 (Waki et al. 2006)

- 变量稀疏型 (csp) 图 $G^{\text{csp}}(V, E)$:

- ▶ $V := \{x_1, \dots, x_n\}$

- ▶ $\{x_i, x_j\} \in E \iff x_i, x_j$ 出现在 f 的同一项或同一个约束多项式 g_k 或

h_k 中

- 对 $G^{\text{csp}}(V, E)$ 的每一个极大团,

$$I_k \longmapsto \mathbf{M}_r(\mathbf{y}, I_k), \mathbf{M}_{r-d_i}(g_i \mathbf{y}, I_k), \mathbf{M}_{r-d_j}(h_j \mathbf{y}, I_k)$$

变量 (correlative) 稀疏性 (Waki et al. 2006)

- 变量稀疏型 (csp) 图 $G^{\text{csp}}(V, E)$:

- ▶ $V := \{x_1, \dots, x_n\}$

- ▶ $\{x_i, x_j\} \in E \iff x_i, x_j$ 出现在 f 的同一项或同一个约束多项式 g_k 或

h_k 中

- 对 $G^{\text{csp}}(V, E)$ 的每一个极大团,

$$I_k \longmapsto \mathbf{M}_r(\mathbf{y}, I_k), \mathbf{M}_{r-d_i}(g_i \mathbf{y}, I_k), \mathbf{M}_{r-d_j}(h_j \mathbf{y}, I_k)$$

项稀疏性 (Wang & Magron & Lasserre, 2021)

• 项稀疏型 (tsp) 图 $G^{\text{tsp}}(V, E)$:

▶ $V := v_r = \{1, x_1, \dots, x_n, x_1^r, \dots, x_n^r\}$

▶ $\{\mathbf{x}^\alpha, \mathbf{x}^\beta\} \in E \iff$

$$\mathbf{x}^\alpha \cdot \mathbf{x}^\beta = \mathbf{x}^{\alpha+\beta} \in \text{supp}(f) \cup \bigcup_{i=1}^m \text{supp}(g_i) \cup \bigcup_{j=1}^l \text{supp}(h_j) \cup v_r^2$$

$$\beta \begin{bmatrix} \vdots & \cdots & \alpha & \cdots & \vdots \\ \cdots & y_{\alpha+\beta} & \cdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix} = \mathbf{M}_r(\mathbf{y})$$

变量-项联合稀疏性

- ① 利用变量稀疏性分解变量
- ② 对子系统利用项稀疏性

变量-项联合稀疏性

- ① 利用变量稀疏性分解变量
- ② 对子系统利用项稀疏性

扩展

- 复多项式优化 \rightsquigarrow 最优电力流
- 三角多项式优化 \rightsquigarrow 信号处理
- 多项式矩阵优化 \rightsquigarrow 控制
- SOS 规划 \rightsquigarrow 联合谱半径计算
- 广义矩问题 \rightsquigarrow 控制
- 非交换/trace/state/moment 多项式优化 \rightsquigarrow 量子多项式优化

- TSSOS: 基于 JuMP, 用户友好, 支持交换/复/非交换多项式优化

<https://github.com/wangjie212/TSSOS>

- SparseJSR, SparseDynamicSystem

最优电力流问题 (AC-OPF)

$$\left\{ \begin{array}{l} \inf_{V_i, S_k^g \in \mathbb{C}} \sum_{k \in G} (\mathbf{c}_{2k} \Re(S_k^g)^2 + \mathbf{c}_{1k} \Re(S_k^g) + \mathbf{c}_{0k}) \\ \text{s.t.} \quad \angle V_r = 0, \\ \mathbf{S}_k^l \leq \mathbf{S}_k^g \leq \mathbf{S}_k^u, \quad \forall k \in G, \\ \mathbf{v}_i^l \leq |V_i| \leq \mathbf{v}_i^u, \quad \forall i \in N, \\ \sum_{k \in G_i} \mathbf{S}_k^g - \mathbf{S}_i^d - \mathbf{Y}_i^s |V_i|^2 = \sum_{(i,j) \in E_i \cup E_i^R} S_{ij}, \quad \forall i \in N, \\ S_{ij} = (\mathbf{Y}_{ij}^* - \mathbf{i} \frac{\mathbf{b}_{ij}^c}{2}) \frac{|V_i|^2}{|\mathbf{T}_{ij}|^2} - \mathbf{Y}_{ij}^* \frac{V_i V_j^*}{\mathbf{T}_{ij}}, \quad \forall (i,j) \in E, \\ S_{ji} = (\mathbf{Y}_{ij}^* - \mathbf{i} \frac{\mathbf{b}_{ij}^c}{2}) |V_j|^2 - \mathbf{Y}_{ij}^* \frac{V_i^* V_j}{\mathbf{T}_{ij}^*}, \quad \forall (i,j) \in E, \\ |S_{ij}| \leq \mathbf{s}_{ij}^u, \quad \forall (i,j) \in E \cup E^R, \\ \theta_{ij}^{\Delta l} \leq \angle(V_i V_j^*) \leq \theta_{ij}^{\Delta u}, \quad \forall (i,j) \in E. \end{array} \right.$$

最优电力流问题 (AC-OPF)

n	m+l	CS ($r = 2$)				CS+TS ($r = 2, s = 1$)			
		mb	opt	time (s)	gap	mb	opt	time (s)	gap
12	28	28	1.1242e4	0.21	0.00%	22	1.1242e4	0.09	0.00%
20	55	28	1.7543e4	0.56	0.05%	22	1.7543e4	0.30	0.05%
72	297	45	4.9927e3	4.43	0.07%	22	4.9920e3	2.69	0.08%
114	315	120	7.6943e4	94.9	0.00%	39	7.6942e4	14.8	0.00%
344	1325	253	—	—	—	73	1.0470e5	169	0.50%
348	1809	253	—	—	—	34	1.2096e5	201	0.03%
766	3322	153	3.3072e6	585	0.68%	44	3.3042e6	33.9	0.77%
1112	4613	496	—	—	—	31	7.2396e4	410	0.25%
4356	18257	378	—	—	—	27	1.3953e6	934	0.51%
6698	29283	1326	—	—	—	76	5.9858e5	1886	0.47%

基于流形优化求解低秩 SDP

- 退化：二阶以上松弛 $\rightsquigarrow m \gg n$
- 低秩： $\text{rank } \mathbf{M}^{\text{opt}} \ll n \rightsquigarrow \mathbf{M} = \mathbf{Y}\mathbf{Y}^T, \mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{n \times p}$ (Burer-Monteiro 分解)
- 单位对角： $\mathbf{M}_{ii} = 1, i = 1, \dots, n$
- 常数迹： $\text{tr}(\mathbf{M}) = c$

► $\mathcal{N}(n, p) := \{Y \in \mathbb{R}^{n \times p} \mid \|Y(k, :)\| = 1, k = 1, \dots, n\}$

基于流形优化求解低秩 SDP

- 退化：二阶以上松弛 $\rightsquigarrow m \gg n$
 - 低秩： $\text{rank } \mathbf{M}^{\text{opt}} \ll n \rightsquigarrow \mathbf{M} = \mathbf{Y}\mathbf{Y}^T, \mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{n \times p}$ (Burer-Monteiro 分解)
 - 单位对角： $\mathbf{M}_{ii} = 1, i = 1, \dots, n$
 - 常数迹： $\text{tr}(\mathbf{M}) = c$
- ▶ $\mathcal{N}(n, p) := \{ \mathbf{Y} \in \mathbb{R}^{n \times p} \mid \| \mathbf{Y}(k, :)\| = 1, k = 1, \dots, n \}$

增广拉格朗日方法

$$\begin{cases} \inf_{X \succeq 0} & \langle C, X \rangle \\ \text{s.t.} & \mathcal{A}(X) = b, \mathcal{B}(X) = d \end{cases} \rightsquigarrow \begin{array}{l} \text{利用 ALM} \\ \text{定义流形} \end{array}$$

- 增广拉格朗日函数:

$$L_\sigma(X, y) = \langle C, X \rangle - y^\top (\mathcal{A}(X) - b) + \frac{\sigma}{2} \|\mathcal{A}(X) - b\|^2$$

- 第 k 步求解子问题:

$$\min_{X \in \mathcal{M}} L_{\sigma^k}(X, y^k)$$

增广拉格朗日方法

$$\begin{cases} \inf_{X \succeq 0} & \langle C, X \rangle \\ \text{s.t.} & \mathcal{A}(X) = b, \mathcal{B}(X) = d \end{cases} \rightsquigarrow \begin{array}{l} \text{利用 ALM} \\ \text{定义流形} \end{array}$$

- 增广拉格朗日函数:

$$L_{\sigma}(X, y) = \langle C, X \rangle - y^{\top}(\mathcal{A}(X) - b) + \frac{\sigma}{2} \|\mathcal{A}(X) - b\|^2$$

- 第 k 步求解子问题:

$$\min_{X \in \mathcal{M}} L_{\sigma^k}(X, y^k)$$

增广拉格朗日方法

$$\begin{cases} \inf_{X \succeq 0} & \langle C, X \rangle \\ \text{s.t.} & \mathcal{A}(X) = b, \mathcal{B}(X) = d \end{cases} \rightsquigarrow \begin{array}{l} \text{利用 ALM} \\ \text{定义流形} \end{array}$$

- 增广拉格朗日函数:

$$L_{\sigma}(X, y) = \langle C, X \rangle - y^{\top}(\mathcal{A}(X) - b) + \frac{\sigma}{2} \|\mathcal{A}(X) - b\|^2$$

- 第 k 步求解子问题:

$$\min_{X \in \mathcal{M}} L_{\sigma^k}(X, y^k)$$

黎曼信赖域法求解子问题

令 $X = YY^T$ 。用黎曼信赖域法在关于 Y 的流形 \mathcal{N} 上求解子问题：

$$\min_{Y \in \mathcal{N}} \langle C, YY^T \rangle - (y^k)^T (\mathcal{A}(YY^T) - b) + \frac{\sigma^k}{2} \|\mathcal{A}(YY^T) - b\|^2 \rightsquigarrow \text{非凸!}$$

但是...

我们可以高效逃离鞍点，求解 SDP 到全局最优。

黎曼信赖域法求解子问题

令 $X = YY^T$ 。用黎曼信赖域法在关于 Y 的流形 \mathcal{N} 上求解子问题：

$$\min_{Y \in \mathcal{N}} \langle C, YY^T \rangle - (y^k)^T (\mathcal{A}(YY^T) - b) + \frac{\sigma^k}{2} \|\mathcal{A}(YY^T) - b\|^2 \rightsquigarrow \text{非凸!}$$

但是...

我们可以高效逃离鞍点，求解 SDP 到全局最优。

数值实验

表: BQP 问题 $\min_{x \in \{-1,1\}^d} x^T Q x$, $r = 2^1$

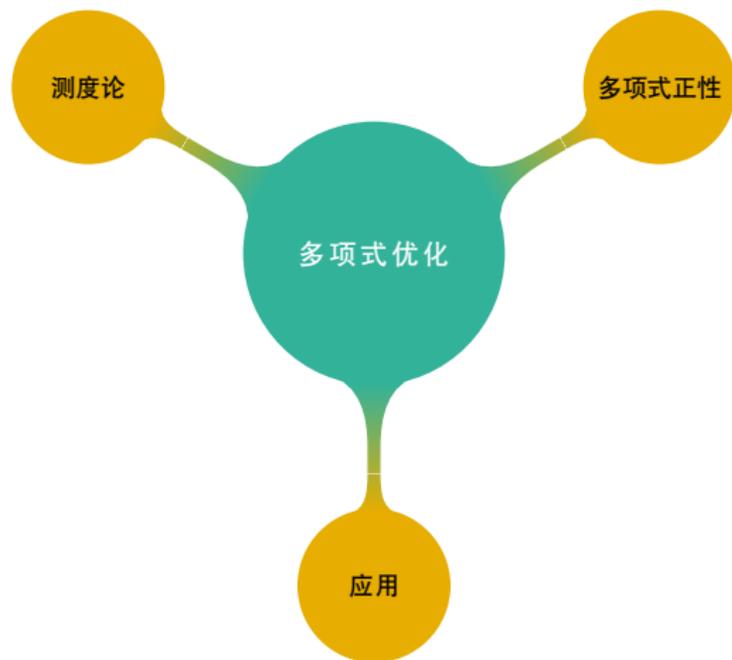
d	n	m	MOSEK 10.0		SDPNAL+		STRIDE		ManiSDP	
			η_{\max}	time	η_{\max}	time	η_{\max}	time	η_{\max}	time
10	56	1,256	4.4e-11	0.71	1.9e-09	0.65	4.7e-13	0.79	3.2e-15	0.14
20	211	16,361	2.7e-11	49.0	3.0e-09	28.8	7.4e-13	6.12	1.2e-14	0.53
30	466	77,316	-	-	1.7e-04	187	1.2e-12	65.4	2.4e-14	3.25
40	821	236,121	-	-	2.1e-08	813	4.4e-13	249	4.1e-14	10.5
50	1,276	564,776	-	-	1.6e-07	3058	7.8e-09	826	6.4e-14	31.1
60	1,831	1,155,281	-	-	*	*	1.3e-12	2118	7.9e-14	94.3

¹ -: 内存不足, *: >10000s

求解大规模多项式优化



总结



更多的结果和应用...

- 计算机视觉 SDP 松弛数值实验
- 切换线性系统稳定性
- 多项式动力系统相关集合逼近
- 非线性 Bell 不等式的最大背离
- 量子多体系统基态能量

主要参考文献

- **Jie Wang**, Victor Magron and Jean B. Lasserre, *TSSOS: A Moment-SOS hierarchy that exploits term sparsity*, SIAM Journal on Optimization, 2021.
- **Jie Wang**, Victor Magron and Jean B. Lasserre, *Chordal-TSSOS: a moment-SOS hierarchy that exploits term sparsity with chordal extension*, SIAM Journal on Optimization, 2021.
- **Jie Wang** and Victor Magron, *Exploiting Sparsity in Complex Polynomial Optimization*, Journal of Optimization Theory and Applications, 2021.
- **Jie Wang**, Victor Magron, Jean B. Lasserre and Ngoc H. A. Mai, *CS-TSSOS: Correlative and term sparsity for large-scale polynomial optimization*, ACM Transactions on Mathematical Software, 2022.

主要参考文献

- **Jie Wang** and Victor Magron, Exploiting Term Sparsity in Noncommutative Polynomial Optimization, Computational Optimization and Applications, 2021.
- Igor Klep, Victor Magron, Jurij Volčič and **Jie Wang**, State Polynomials: Positivity, Optimization and Nonlinear Bell Inequalities, arXiv, 2023.
- **Jie Wang** and Liangbing Hu, Solving Low-Rank Semidefinite Programs via Manifold Optimization, arXiv, 2023.
- Feng Guo and **Jie Wang**, A Moment-SOS Hierarchy for Robust Polynomial Matrix Inequality Optimization with SOS-Convexity, arXiv, 2023.



谢谢!

<https://wangjie212.github.io/jiewang>